**令和６年度　エネルギー産業創出促進事業補助金**

**（デジタル技術関連ビジネスの実証実験）交付決定案件の概要**

|  |  |
| --- | --- |
| 計画名称 | ゲリラ豪雨多地点同時遠隔監視システムおよびシステム稼働モニター実証実験 |
| 事業者名（所在地） | TSTジャパン株式会社（大阪市） |
| 計画の概要 | IoTシステムを活用した様々なデータ遠隔監視システムが実用化されている。一方でシステムのエラー検知・通知自動化と最適メンテナンスについては、社会実装に向けて様々な課題がある。  本事業では、雨量を遠隔監視できるIoT雨量計に生じる、異常兆候を自動検知し、管理者に通知するシステムを開発する上で、当該機能を付加したIoT雨量計を府内複数箇所に設置し、マニュアルと自動でのエラー監視を比較し、システムの有効性や機能・運用方法の検証など社会実装に向けて必要な検討を行う。 |

|  |  |
| --- | --- |
| 計画名称 | 新しい教室のカタチ「バーチャル教室」  ～すべての子ども達に公平な学びの機会を～ |
| 事業者名（所在地） | 株式会社LearnMore（大阪市） |
| 計画の概要 | 不登校の子どもが年々増加する中、メタバース空間を活用した不登校支援が導入されはじめているが、現状では根拠に基づく効果測定や分析がなされていない。  本事業では、メタバース空間を活用した「バーチャル教室」による不登校児童・生徒への支援の課題と効果を把握するため、不登校支援策としての社交不安度等の調査分析を、大学や自治体と共同で行うとともに、海外や姉妹都市の協力校とのコミュニケーションをメタバース空間上で行い、学習効果と学習意欲の向上を検証する。 |

|  |  |
| --- | --- |
| 計画名称 | 農林業ロボット自動走行技術の実用化実証実験 |
| 事業者名（所在地） | 株式会社デザイオ（京都府京都市） |
| 計画の概要 | 農林業の自動化・スマート化に向けて、傾斜不整地を自由走行可能なクローラ型EVロボット台車の開発に取り組んでおり、高精度衛星測位を用いた自動走行技術を実現しているが、環境によっては衛星測位が途切れるという課題がある。  本事業では、ステレオカメラを用いて実地環境でEVロボット台車の自動走行実験を行い、機能や操作性の向上を検証するなど、実用化に向けて必要な検討を行う。 |